


# Abbildung durch Drehung

$$\begin{pmatrix} \cos \alpha & -\sin \alpha \\ \sin \alpha & \cos \alpha \end{pmatrix}$$

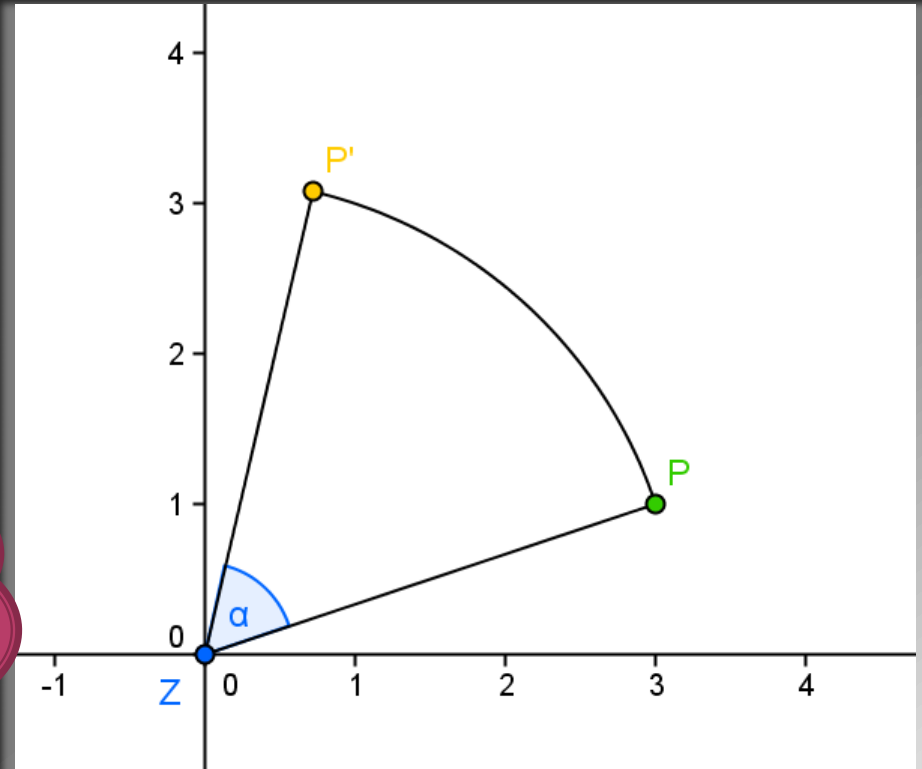
Die Abbildungsgleichung für die Drehung lautet:

$$P(x|y) \xrightarrow{Z(0|0); \alpha} P'(x'|y')$$


$$\begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \alpha & -\sin \alpha \\ \sin \alpha & \cos \alpha \end{pmatrix} \odot \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} x' = \cos \alpha \cdot x - \sin \alpha \cdot y \\ y' = \sin \alpha \cdot x + \cos \alpha \cdot y \end{cases}$$

In der Formelsammlung steht evtl. nur die Gleichung für Drehung um den Koordinatenursprung. Schau dir deshalb die nächste Folie besonders gut an.



• Parallelverschiebung

• **Drehung**

• Abbildungsgleichung

• Beliebiges Zentrum

• Besondere Winkel

• Achsenspiegelung


• Weitere Abbildungen



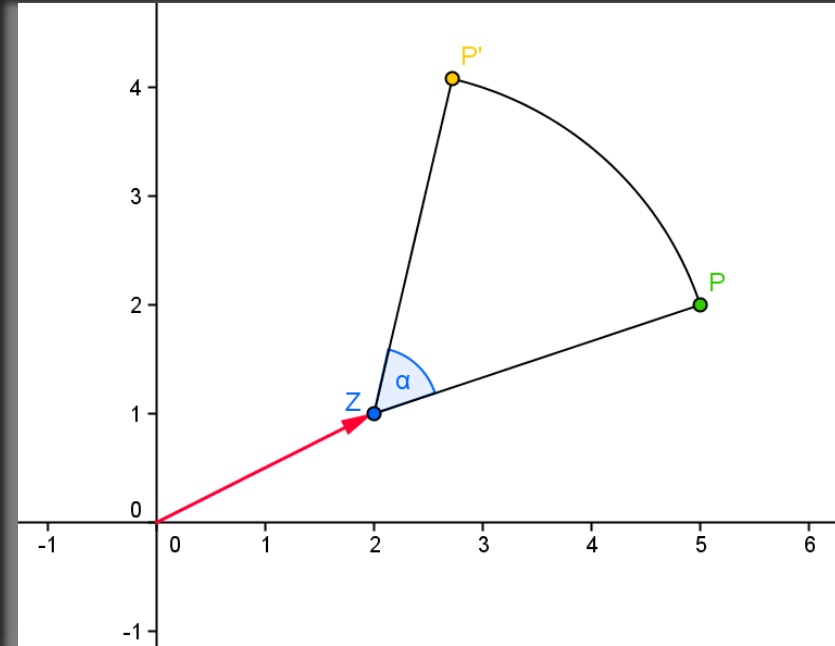
# Abbildung durch Drehung mit beliebigem Zentrum $\begin{pmatrix} \cos \alpha & -\sin \alpha \\ \sin \alpha & \cos \alpha \end{pmatrix}$

Die Abbildungsgleichung für die Drehung um ein beliebiges Zentrum lautet:

$$P(x|y) \xrightarrow{Z(x_Z|y_Z); \alpha} P'(x'|y') \quad \overrightarrow{ZP} = \begin{pmatrix} x_{ZP} \\ y_{ZP} \end{pmatrix}$$

  $\begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \alpha & -\sin \alpha \\ \sin \alpha & \cos \alpha \end{pmatrix} \odot \begin{pmatrix} x_{ZP} \\ y_{ZP} \end{pmatrix} \oplus \begin{pmatrix} x_Z \\ y_Z \end{pmatrix}$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} x' = \cos \alpha \cdot x - \sin \alpha \cdot y + x_Z \\ y' = \sin \alpha \cdot x + \cos \alpha \cdot y + y_Z \end{cases}$$



Diese Abbildung entspricht einer Drehung um  $(0|0)$  mit  $\alpha$  und einer anschließenden

Parallelverschiebung um  $\overrightarrow{OZ} = \begin{pmatrix} x_Z \\ y_Z \end{pmatrix}$ .

- Parallelverschiebung
- **Drehung**
  - Abbildungsgleichung
  - **Beliebiges Zentrum**
  - Besondere Winkel
- Achsenspiegelung
- Weitere Abbildungen

# Abbildung durch Drehung mit speziellen Winkeln $\begin{pmatrix} \cos \alpha & -\sin \alpha \\ \sin \alpha & \cos \alpha \end{pmatrix}$

Für spezielle Winkel ergeben sich besondere Matrizen, die sehr einfach sind:



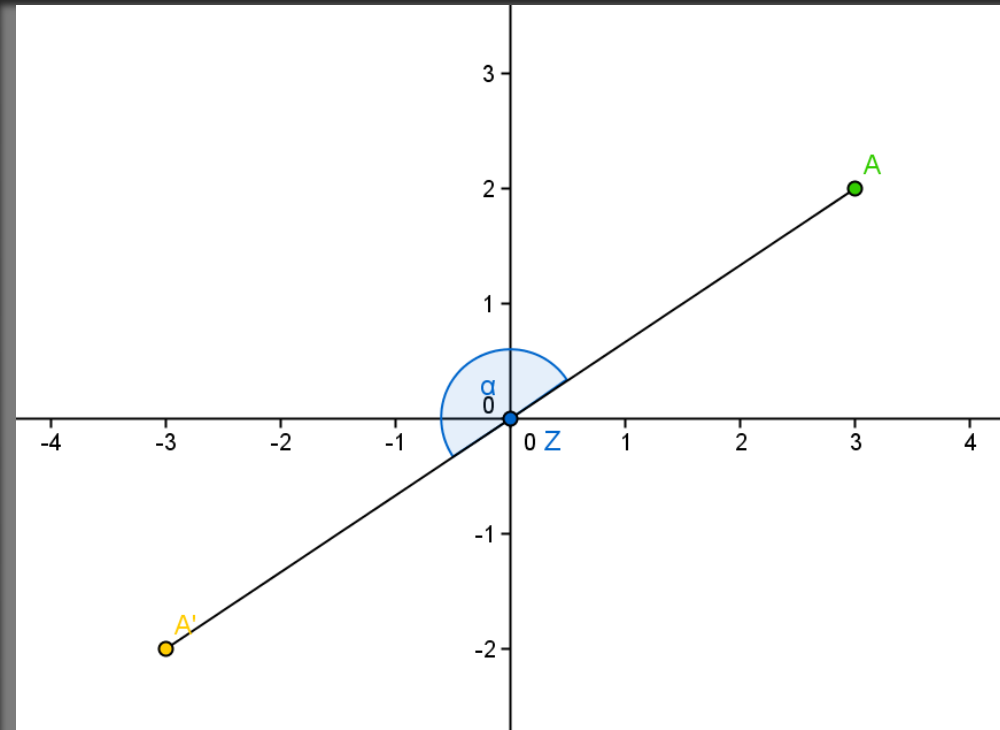
Winkel  $\alpha = 90^\circ$ :

$$\begin{pmatrix} \cos 90^\circ & -\sin 90^\circ \\ \sin 90^\circ & \cos 90^\circ \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

Winkel  $\alpha = 180^\circ$ :

$$\begin{pmatrix} \cos 180^\circ & -\sin 180^\circ \\ \sin 180^\circ & \cos 180^\circ \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Für  $\alpha = 180^\circ$  ergibt sich eine  
Punktspiegelung an Z.



• Parallelverschiebung

• **Drehung**

• Abbildungsgleichung

• Beliebiges Zentrum

• **Besondere Winkel**

• Achsenspiegelung

• Weitere Abbildungen